

1.2. Simetrías de KdV

Salvo reescalamiento de u, x, t
podemos escribir la ecuación KdV
como la siguiente ecuación de
evolución:

$$(1.16) \quad \frac{\partial u}{\partial t} = \underbrace{u \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial^3 u}{\partial x^3}}_{K(u)}$$

K es un operador no lineal

- es el generador infinitesimal

de la evolución en el tiempo de u .

Buscamos entre los operadores no
lineales a simetrías de la
KdV en el sentido de (1.11')

Mas precisamente vamos a considerar
funciones $u = u(x, t, r)$

con r un "tiempo" auxiliar

y nuestra "simetría" será

de la forma

$$(1.17) \quad \frac{\partial u}{\partial r} = \hat{X}(u)$$

con $K(u)$ algún polinomio
diferencial en u con respecto
a x , es decir un polinomio
en u , $u_x = \frac{\partial u}{\partial x}$, $u_{xx} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ etc.

Por ejemplo

$$K(u) = u \cdot u_x + u_{3x}$$

Suponiendo que podemos resolver

(1.17) con el dato inicial

$u_0 = u(x, t, n=0)$ una solución
de (1.16)

requerimos que también

$$u_{\Delta n} = u(x, t, n = \underline{n}) \text{ sea}$$

también solución de UdV .

Si tratamos ahora n y t con el mismo desdoble

$$u(x, t=0, n=0) \xrightarrow{\quad \tilde{K} \quad} u(x, t=0, n=\underline{n}_0)$$

$$\downarrow \tilde{K}$$

$$\downarrow \tilde{K}$$

$$\downarrow \tilde{K}$$

$$\downarrow u(x, t=\Delta t, n=0) \xrightarrow{\quad \tilde{K} \quad} u(x, t=\underline{\Delta}t, n=\underline{n})$$

con $\Delta t, \Delta r \rightarrow 0$
obtenemos la condición fundamental
de compatibilidad:

$$(1.19) \quad \frac{\partial}{\partial r} K(u) = \frac{\partial}{\partial t} \hat{K}(u)$$

Es fácil ver que en nuestra
situación no cualquier p.v.l.
dif. \hat{K} cumple esto

Por ejemplo $\hat{K}(u) = u^2$ falla:

$$\frac{\partial}{\partial t} K(u) = \frac{\partial}{\partial t} (u u_x + u_{3x})$$

$$\frac{\partial}{\partial t} u = \hat{K}(u) = u^2$$

$$\Rightarrow u^2 \cdot u_x + u (\partial_x \partial_t u) + \partial_x^3 (\partial_t u)$$

$$\Rightarrow 3u^2 u_x + 6u_x u_{xx} + 2u u_{3x}$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \hat{K}(u) = \frac{\partial}{\partial t} u^2 = 2u u_t$$

$$= 2u (u u_x + u_{3x})$$

Para buscar más sistemáticamente por simetrías asignamos (por razones que por ahora no se explican)

asignamos a $u(x)$ el grado $2+n$ y analizamos polinomios diferenciales homogéneos

de un grado determinado

Por ejemplo K es homog. de grado $5 = 2+3$

Vemos que la primera simetría interesante ocurre en grado 7

Podemos hacer el "Ansatz"

$$\hat{X}(u) = C_1 u^2 u_x + C_2 u u_{3x} + C_3 u_x u_{xx} + C_4 u_{5x}$$

Suponiendo $C_1 = 1$

obtenemos después de un cálculo bastante engorroso

$$\hat{H}(u) = u^2 u_x + 2 u u_{3x} + 4 u_x u_{xx} + \frac{6}{5} u_{5x}$$

es una simetría no trivial, de nuestra KdV (1.16)

Un análisis más sistemático muestra que para cada grado impar hay esencialmente una simetría no trivial

para grados 3 y 5 solamente son los generadores infinitesimales.

de traslación en el espacio
y en el tiempo

1.3. El formalismo de Lax

Consideramos el operador dif.

$$(1.22) \quad \mathcal{P} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + u$$

$$\left(w \rightarrow \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + u \cdot w \right)$$

con u una función en x

y la ecuación diferencial

$$P w = \lambda^2 w \quad \text{con } \lambda \in \mathbb{R}$$

es de ver que la función w
es un vector propio de P
para el valor propio λ^2

Si $u \equiv 0$ y $w = e^{\lambda x}$
es solución

Más generalmente podemos intentar
un Ansatz

$$(1.23) w = e^{\lambda x} \left(w_0 + \frac{w_1}{\lambda} + \frac{w_2}{\lambda^2} + \dots \right)$$

sin precondicionamiento por convergencia

Suponiendo $w_0 \equiv 1$ los

w_j se pueden calcular

recursivamente por integración:

$$2 \frac{dw_j}{dx} + \frac{d^2 w_{j-1}}{dx^2} + u w_{j-1} = 0$$

" coeficiente " de $\frac{1}{x^{j-1}}$

si sustituimos (1.23) en (1.22)

En el siguiente paso
agregamos una dependencia
del tiempo t

$$u = u(x, t) \quad \gamma \quad w_j = w_j(x, t)$$

y pedimos que w evolucione
en el tiempo según

$$\frac{\partial w}{\partial t} = B w \quad (A.24)$$

para un polinomio diferencial

$$B = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + b_1 \frac{\partial}{\partial x} + b_2$$

Suponemos que tenemos una solución

$$w_0 = w(x, t=0) \quad \text{de (1.22)}$$

y nos preguntamos si

$$w_{\Delta t} = w(x, t = \Delta t) \quad \text{sigue}$$

cumpliendo (1.22) en la misma \mathcal{R}

Para que eso es necesario

$$\frac{\partial}{\partial t} (Pw - \mathcal{R}^2 w) = 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial P}{\partial t} w + P \frac{\partial w}{\partial t} - \rho^2 \frac{\partial w}{\partial t} = 0$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = Bw$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial P}{\partial t} w + PBw - BPw = 0$$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{\partial P}{\partial t} \sim [P, B] \right) w = 0$$

en esta expresion observamos

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \frac{\partial u}{\partial t}$$

y entonces

$$\left(\frac{\partial P}{\partial t} + [P, B] \right) =$$

una ecuación dif.

nata mas en x (!)

que tiene una infinidad
de soluciones independientes
al variar q

$$\Rightarrow \left[\frac{\partial P}{\partial t} + [P, B] = 0 \right]$$

