

Geometría algebraica I

22 abril

Ayer: espacios tangente $\left(\frac{m_p}{m_p^2}\right)^* = T_p V$

Hoy: Teorema: $\dim X = \dim T_p X$ si p es
un punto no-singular de X
Variedad afín irreducible.

Ingredientes
de la prueba
(demando)

i) $X \xrightarrow{g} Y \subseteq \mathbb{A}^m$ biracional
& Y hipersuperficie

pag 103
Hulek

27 Hartshorne

2) g preserva la dimensión:

(tarea) $\dim X = \dim Y.$

3) g preserva espacios tangentes. $\leftarrow T_p X$ enteriminos
de $T\mathbb{F}[X]$.

i) definición intrínseca de $T_p X$. ✓

ii) \exists la diferencial de $g : T_p X \xrightarrow{\cong} T_{g(p)} Y$.

— l_1 —

iii) $f : X \rightarrow Y$ aplicación regular de variedades
 \Downarrow \Downarrow afines irreducibles.
 p $f(p) = q$

$$f^*: \mathbb{F}[Y] \xrightarrow{\cong} \mathbb{F}[X] \quad \text{satisface}$$

$$f^*(m_f) \subseteq m_p$$

$$f^*(m_f^2) \subseteq m_p^2 \quad !$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} f^*: m_f / m_f^2 \longrightarrow m_p / m_p^2 \\ \end{array} \right\} \text{ espacio vectorial}$$

tornando traker:

$$\xrightarrow{\quad} d_p f: \left(m_p / m_p^2 \right)^* \longrightarrow \left(m_f / m_f^2 \right)^*$$

diferencial de f en P.

COROLARIO: Si f es un isomorfismo

$\Rightarrow d_p f$ es un isomorfismo.

\mathcal{O}_P se puede definir de manera local; para
aplicaciones racionales. ↴ ↴

Defi $X = V(I) \subseteq \mathbb{A}^n$ variedad irreducible afín
 $p \in X$

El anillo local $\mathcal{O}_{X,p}$ de $p \in X$ se define de
alguna de las siguientes 3 maneras:

1) $\mathcal{O}_{X,p} :=$ Anillo de funciones racionales
 $h/z \in F(X)$ con $z(p) \neq 0$.

2) $=$ Localización de $F[X]$ en el conjunto
multiplicativo de z , $z(p) \neq 0$.

3) $=$ Anillo de germines $\mathcal{U} \rightarrow \mathbb{C}$ con $P \in \mathcal{U}$
definidos por h/z $z(p) \neq 0$. z -abierto

Teorema: El espacio tangente $T_p X$ es un invariante local del punto $p \in X$. En otras palabras

$$T_p \bar{X} = \left(\mathfrak{m}_p / \mathfrak{m}_p^2 \right)^*$$
 donde

\mathfrak{m}_p es el ideal maximal $\mathfrak{m}_p \subseteq \mathcal{O}_{X,p}$.

```

A4 = QQ[a,b,c,d];
S = ideal(c*d-b,b*c-a,b^2-a*d)

ideal (c*d - b, b*c - a, b^2 - a*d)
Ideal of A4

Punto = ideal(b-6,a-12,c-2,d-3) -- Punto = (12,6,2,3)
ideal (b - 6, a - 12, c - 2, d - 3)

Ideal of A4

isSubset(S, Punto) --Punto esta en la superficie S
true

FFS = A4/S;

Punto = ideal(b-6,a-12,c-2,d-3) -- redefinimos Punto ahora en S
ideal (b - 6, a - 12, c - 2, d - 3)

Ideal of FFS

TpS = gens image basis(1,Punto/Punto^2) -- generadores del esp vect TpS
| b-6 a-12 |

      1           2
Matrix FFS <---- FFS

```